

# Cours Ondes Electromagnétiques

□ 9 \* 2h de cours = 18 h

□ 9 \* 2h de TD = 18 h + 3h pour les contrôles !

□ 3 \* 4h de TP :

- Effet Doppler
- Interférences en ondes visibles
- Interférences en ondes centimétriques

## Plan du cours

1. Compléments mathématiques.
2. Equations locales de l'électromagnétisme en régime statique.
3. Conducteurs , courants.
4. Induction.
5. Equations de Maxwell en régime variable.
6. Equation d'onde - Structure d'une OEM.
7. Polarisation de la lumière.
8. Energie.
9. Propagation dans les milieux conducteurs.

# Ondes électromagnétiques

**Ondes** : vues au 1<sup>er</sup> semestre  
propagation d'une vibration dans un milieu

**Electro** : phénomènes électriques  
effets dus aux charges

**Magnétiques** : phénomènes magnétiques  
effets dus aux courants

# Compléments mathématiques

# I. Vecteur gradient

$V(\vec{r}) = V(x, y, z)$  : fonction scalaire

$$\vec{G} = \vec{\nabla} V(\vec{r}) = \overrightarrow{\text{grad}} V(\vec{r})$$

$$\vec{G} = \frac{\partial V(x, y, z)}{\partial x} \vec{u}_x + \frac{\partial V(x, y, z)}{\partial y} \vec{u}_y + \frac{\partial V(x, y, z)}{\partial z} \vec{u}_z$$

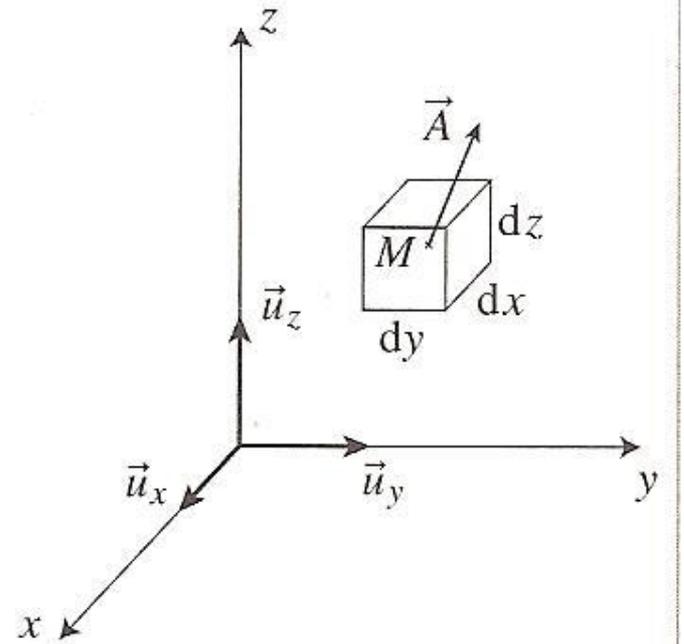
Le **gradient** est une grandeur vectorielle indiquant la façon dont une grandeur physique (scalaire : P, T, ...) varie dans l'espace .

$$C_{A \rightarrow B} = \int_A^B \vec{G} \cdot d\vec{r} = \int_A^B dV(\vec{r}) = V(B) - V(A)$$

# I. Divergence d'un champ de vecteur

$$d\Phi_x = \frac{\partial A_x}{\partial x} dx dy dz$$

$$\begin{aligned}d\Phi &= d\Phi_x + d\Phi_y + d\Phi_z \\ &= \left( \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} \right) dx dy dz \\ &= \operatorname{div} \vec{A} d\tau\end{aligned}$$



$$d\Phi = \operatorname{div} \vec{A} d\tau = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} d\tau$$

- Expression de la divergence :

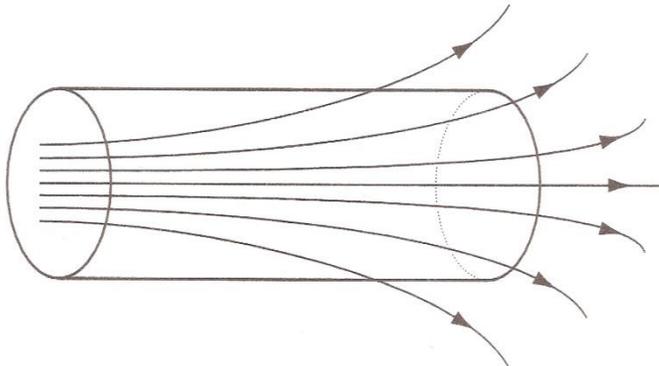
$$d\Phi = \operatorname{div} \vec{A} d\tau = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} d\tau$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

$$\operatorname{div} \vec{A} = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} = \lim_{V \rightarrow 0} \oiint \vec{A} \cdot d\vec{S}$$

La divergence d'un champ de vecteurs mesure la différence entre le flux entrant et le flux sortant à travers la surface élémentaire fermée  $dS$ . Elle peut avoir deux sources :

- Lignes de champ parallèles : variation de la norme.
- Ecartement des lignes de champ (elles divergent)



L'opérateur divergence transforme un champ vectoriel en un champ scalaire

Signification physique : notion de flux.

Un champ « diverge en un point si son, flux à travers une surface entourant un volume élémentaire est non nul.

Autrement dit:  $\operatorname{div}\vec{A} = 0 \leftrightarrow$  le flux de  $\vec{A}$  à travers une surface fermée est conservatif

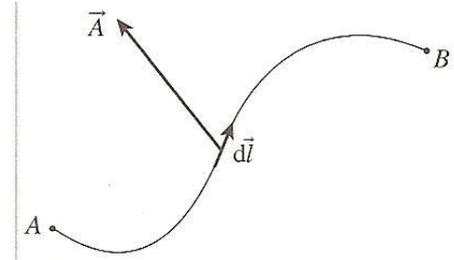
Exemples : champ orthoradial et champ radial

## II. Circulation et Rotationnel d'un vecteur

### 1. Circulation

- Circulation d'un vecteur :

$$C_{A \rightarrow B} = \int_A^B \vec{A} \cdot d\vec{l}$$



- Circuit fermé :

$$C = \oint \vec{A} \cdot d\vec{l}$$

## 2. Rotationnel d'un vecteur

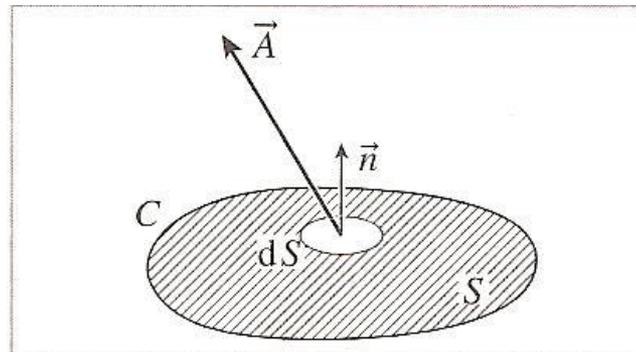
- Définition

$d\mathcal{C}$  est la circulation élémentaire de  $\vec{A}$  le long du contour fermé associé à  $d\mathcal{S}$ .

L'opérateur rotationnel en  $M$  est défini par la relation :

$$d\mathcal{C} = \text{rot } \vec{A} \cdot d\mathcal{S} \vec{n} \qquad \vec{n} \cdot \text{rot } \vec{A} = \lim_{S \rightarrow 0} \frac{1}{S} \oint \vec{A} \cdot d\vec{l}$$

On remarque que cette définition implique qu'un rotationnel non nul indique que le vecteur  $\vec{A}$  présente une composante tournante non nulle puisque la circulation est non nulle.



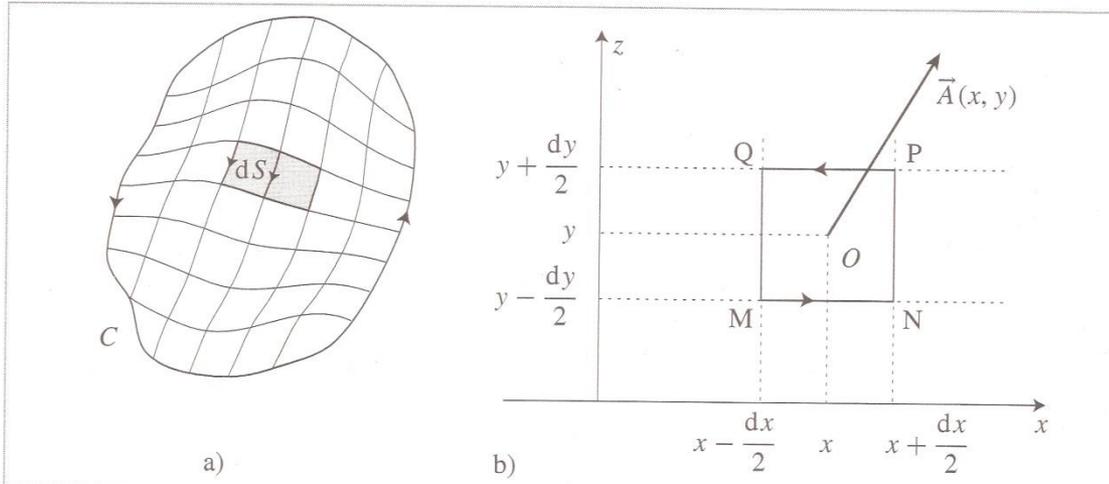
$$\blacksquare \text{ sur } MN : A_x \left( x, y - \frac{dy}{2} \right) dx = \left( A_x - \frac{\partial A_x}{\partial y} \frac{dy}{2} \right) dx$$

$$\blacksquare \text{ sur } NP : A_y \left( x + \frac{dx}{2}, y \right) dy = \left( A_y + \frac{\partial A_y}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dy$$

$$\blacksquare \text{ sur } PQ : -A_x \left( x, y + \frac{dy}{2} \right) dx = - \left( A_x + \frac{\partial A_x}{\partial y} \frac{dy}{2} \right) dx$$

$$\blacksquare \text{ sur } QM : -A_y \left( x - \frac{dx}{2}, y \right) dy = - \left( A_y - \frac{\partial A_y}{\partial x} \frac{dx}{2} \right) dy$$

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} \wedge \vec{A} &= \left( \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \vec{e}_x \\ &+ \left( \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \vec{e}_y \\ &+ \left( \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \vec{e}_z \end{aligned}$$



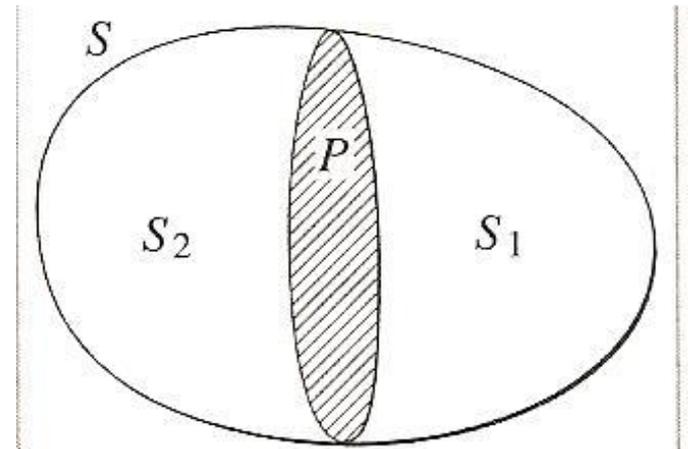
Exemples :

- Champ radial
- Champ orthoradial

# III. Relations intégrales

## 1. Relation de Green-Ostrogradski.

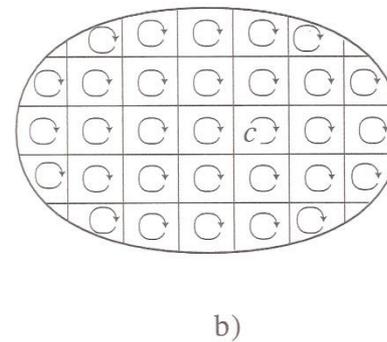
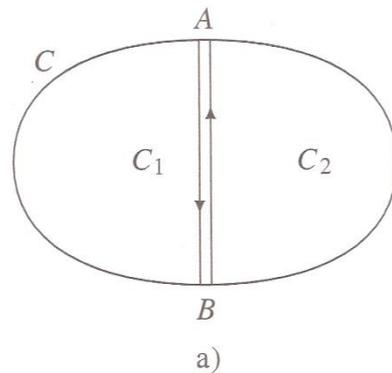
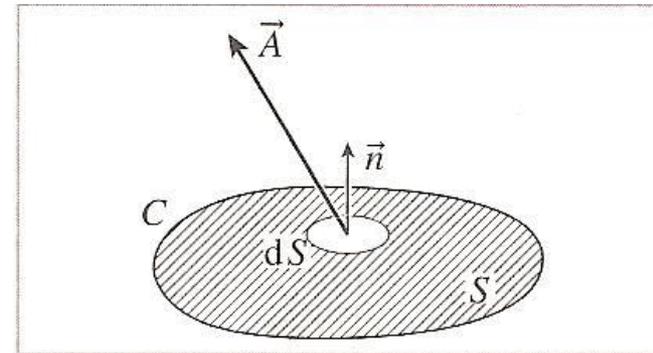
$$d\Phi = \operatorname{div} \vec{A} d\tau = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} d\tau$$



$$\Phi = \oiint \vec{A} \cdot \vec{dS} = \iiint \vec{\nabla} \cdot \vec{A} d\tau$$

## 2. Relation de Stokes :

$$dC = \vec{\text{rot}} \vec{A} \cdot dS \vec{n}$$



$$\oint_C \vec{A} \cdot d\vec{l} = \iint_S (\vec{\nabla} \wedge \vec{A}) \cdot d\vec{S}$$