

Isomorphismes et matrices inversibles

15 Feb 2021

Rappel ^{Def} un isomorphisme est une application linéaire bijective

) une application est bijective si elle est injective et surjective

) si $f: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^q$ est un isomorphisme, alors sa réciproque est notée $f^{-1}: \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^p$

Prop: si $f: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^q$ est un isomorphisme, alors son appl. réciproque $f^{-1}: \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^p$ est aussi une applic. linéaire.

Démonstration: Supposons $f: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^n$ est un isomorphisme
(appl. linéaire bijective). Soient $\vec{v}_1, \vec{v}_2 \in \mathbb{R}^p$ et $\lambda \in \mathbb{R}$

$$f(\underbrace{f^{-1}(\vec{v}_1)} + \lambda \underbrace{f^{-1}(\vec{v}_2)}) = \underbrace{f(f^{-1}(\vec{v}_1))} + \lambda \underbrace{f(f^{-1}(\vec{v}_2))}$$

$\in \mathbb{R}^n$

Car f est une application linéaire

$$= \vec{v}_1 + \lambda \vec{v}_2$$

Donc, $f^{-1}(\vec{v}_1 + \lambda \vec{v}_2) = f^{-1}(\vec{v}_1) + \lambda f^{-1}(\vec{v}_2)$
c-à-d f^{-1} est une application linéaire

Rappel: Si $f: X \rightarrow Y$ est une bijection et $f^{-1}: Y \rightarrow X$ est sa réciproque

$$f \circ f^{-1}(x) = x \quad \forall x \in X, \quad f(x) = y \Leftrightarrow x = f^{-1}(y)$$

Théorème:

1) Si $f: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^q$ une appl. injective, alors
 $p \leq q$

2) Si $f: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^q$ un isomorphisme, alors $p = q$

Démonstration:

Rappel: Si (S) est système linéaire à q équations, p inconnues et de rang r . Alors $r \leq q$, $r \leq p$, et on a

	$r = p$	$r < p$
système de Cramer	$r = q$	infinité de solutions
	$r < q$	pas de solut. ou infinité des sol.

Remarque Soit $f: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^n$ une appl. linéaire. On a

$$f(\underbrace{(x_1, x_2, \dots, x_p)}_{\mathbb{R}^p}) = \underbrace{(y_1, \dots, y_n)}_{\mathbb{R}^n}$$

Donné $\vec{y} = (y_1, \dots, y_n)$

$$\Leftrightarrow \begin{matrix} \text{Mat}(f) \\ \mathbb{M}_{n,p}(\mathbb{R}) \end{matrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

On a une système à n équat. et p inconnues

1

$$\boxed{f(\vec{v}) = \vec{0}}_{\mathbb{R}^n}$$

← on a une système à n équation et p inconnues

$$f: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^n$$

v_1, v_2, \dots, v_p

$$f(\vec{0}) = \vec{0}$$

qui est compatible.

si $\boxed{p > n}$ (le nombre des inconnues est plus grande
le nombre des équations) on aura
une infinité des solutions, car on va
trouver des inconnues secondaires.

Mais f est injective, donc c'est une
contradiction.

Alors $p \leq n$.

$\boxed{2}$ si $f: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^n$ est un isomorphisme,
alors f est injective, donc en utilisant
la partie $\boxed{1}$, on a $\boxed{p \leq n}$. On a aussi
 $f^{-1}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^p$ qui est injective, donc $\boxed{n \leq p}$.

Donc $P = \mathcal{Q}$.



Remarque: Il n'existe pas des isomorphismes entre \mathbb{R}^2 et \mathbb{R}^3 .

Matrices inversibles

Définition Une matrice carré $A \in M_n(\mathbb{R})$ est dite inversible si l'application linéaire associée

$$f_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$
$$x \mapsto Ax$$

est un isomorphisme. C'est-à-dire pour tout $y \in \mathbb{R}^n$, l'équation $Ax = y$ possède une unique solution.

Si A est inversible, on note $\bar{A}^{-1} := \text{Mat}(\bar{f}_A^{-1})$ la matrice de l'application réciproque de f_A .

Remarque: si $f: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^n$ est un isomorphisme

alors $p = n$

$$\text{Mat}(f) \in M_{n,p}(\mathbb{R}) = M_{n,n}(\mathbb{R})$$

donc $\text{Mat}(f)$ est une matrice carrée $M_n(\mathbb{R})$

Proposition: Si $A \in M_n(\mathbb{R})$ est une matrice inversible.
Alors, on a

$$1) \quad AX = Y \iff X = \bar{A}^{-1}Y$$

$$2) \quad A\bar{A}^{-1} = \bar{A}^{-1}A = I_2 \quad \leftarrow \text{matrice identité de taille } n$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Démonstration:

$$1) \quad AX = Y \quad \text{possède une unique solution} \quad \left(\begin{array}{l} \text{car } A \\ \text{est inversible} \end{array} \right)$$

$$= f_A(X)$$

\Leftrightarrow

$$X = f_A^{-1}(Y)$$

\Leftrightarrow

$$X = \text{Mat}(f_A^{-1})Y \quad \Leftrightarrow \quad X = \bar{A}^{-1}Y$$

2) Soit $y \in \mathbb{R}^n$

$$\underbrace{A} \underbrace{A^{-1}} y = A(\underbrace{A^{-1}}_x) = Ax = \underline{y}$$

$$\boxed{A^{-1}y = x \Leftrightarrow Ax = y}$$

①

Donc

$$\boxed{\underline{AA^{-1}} = \underline{I_n}}$$

Soit $x \in \mathbb{R}^n$

$$\underbrace{A^{-1}} \underbrace{A} x = A^{-1}(Ax) = \underbrace{A^{-1}}_y = x$$

$$Ax = y \Leftrightarrow x = A^{-1}y$$

①

Donc

$$\boxed{\underline{A^{-1}A} = \underline{I_n}}$$

On peut aussi dire

$$f_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \\ x \mapsto Ax$$

$$\text{Id}_{\mathbb{R}^n}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \\ x \mapsto x$$

on sait que

$$f_A \circ f_A^{-1} = \text{Id}_{\mathbb{R}^n}$$

(car f_A est un isomorphisme)

$$\hookrightarrow \text{Mat}(f_A \circ f_A^{-1}) = \text{Mat}(\text{Id}_{\mathbb{R}^n})$$

$$A \cdot A^{-1} = \text{Mat}(f_A) \cdot \text{Mat}(f_A^{-1}) = I_n$$

Critères d'inversibilité

A est une matrice inversible
 \cap
 $M_n(\mathbb{R})$

l'éq. $AX = Y$ (S)
a une solution
unique.

$$\text{rang}(S) = n \iff \begin{array}{c} \swarrow \searrow \\ \text{ } \end{array}$$

(S) est un système
carré dont toutes
les inconnues sont
principales.

Thm. Une matrice carrée $A \in M_n(\mathbb{R})$ est
inversible si et seulement si $\text{rang}(A) = n$

Exemple. On considère la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

- 1) A est-elle inversible ?
- 2) Si oui, calculer son inverse.

1

Or

$$\text{rang}(A) = \text{rang} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= \text{rang} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= \text{rang} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = 3$$

Alors A est inversible.

2

$$AX = Y$$

\Leftrightarrow

$$X = A^{-1}Y$$

On doit arriver à ce système

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A^{-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 \\ 2x_1 + 3x_2 + 2x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$$

\Leftrightarrow

$$x_1 + x_2 = y_1$$

$$x_1 + 2x_2 + x_3 = y_2$$

$$2x_1 + 3x_2 + 2x_3 = y_3$$

$$\boxed{x_1} + x_2 = y_1$$

$$(\cancel{x_1} + 2x_2 + x_3) - (\cancel{x_1} + x_2) = y_2 - y_1$$

$$(\cancel{2x_1} + 3x_2 + 2x_3) - 2(\cancel{x_1} + x_2) = y_3 - 2y_1$$

$$\boxed{x_1} + x_2 = y_1$$

$$\Rightarrow \boxed{x_2} + x_3 = y_2 - y_1$$

$$\underline{x_2} + 2x_3 = y_3 - 2y_1$$

$$\boxed{x_1} + x_2 = y_1$$

$$\boxed{x_2} + x_3 = y_2 - y_1$$

$$\boxed{x_3} = y_3 - y_2 - y_1$$



$$x_1 = y_1 - 2y_2 + y_3$$

$$x_2 = 2y_2 - y_3$$

$$x_3 = -y_1 - y_2 + y_3$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}}_{A^{-1}} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$$

Donc

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Vérifier:

$$AA^{-1} = A^{-1}A = I_3$$

§ Méthode d'inversion avec matrice augmentée

si A est de taille n , on part de la matrice augmentée $(A \mid I_n)$. On l'échelonne par la méthode du pivot.

si A est inversible, on se arrive à la matrice

$$\left(\underset{\text{m}}{I_n} \mid A^{-1} \right)$$

EXEMPLE: Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 2 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R})$

On considère la matrice

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} \boxed{1} & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow L_1 \\ \leftarrow L_2 \\ \leftarrow L_3 \end{array}$$


$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} \boxed{1} & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{1} & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & -2 & 0 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow L_1 \\ \leftarrow L_2 - L_1 \\ \leftarrow L_3 - 2L_1 \end{array}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} \boxed{1} & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{1} & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \boxed{1} & -1 & -1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow \\ \leftarrow \\ \leftarrow L_3 - L_2 \end{array}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} \boxed{1} & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{1} & 0 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & \boxed{1} & -1 & -1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow L_2 - L_3 \end{array}$$

I_3

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} \boxed{1} & 0 & 0 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & \boxed{1} & 0 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & \boxed{1} & -1 & -1 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \leftarrow L_1 - L_2 \end{array}$$

A^{-1} 

Donc $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} !$

* Le cas des matrices 2x2

Thm: Une matrice $A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$

est inversible si et seulement si son

déterminant $\det(A) := \underline{ad - bc} \neq 0$.

Dans ce cas :

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix}$$

Exemple :

Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$

or $\det(A) = 1 \cdot 4 - 3 \cdot 2 = 4 - 6 = -2 \neq 0$, alors

A est inversible.

$$A^{-1} = \frac{1}{(-2)} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ \frac{3}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Verificar que $A^{-1} \cdot A = A \cdot A^{-1} = I_2$

