

IV Opérations sur les matrices et les app. linéaires

1. Structure d'espace vectoriel

Notations générales

$\mathcal{L}(\mathbb{R}^p, \mathbb{R}^n)$ est l'ensemble des app. linéaires

$$\left. \begin{array}{l} \{ \\ \} \end{array} \right\} f: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$M_{n,p}(\mathbb{R})$ est l'ensemble des matrices à n lignes et p colonnes

Somme si $f, g \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^p, \mathbb{R}^n)$

on définit $(f+g)(\vec{v}) = f(\vec{v}) + g(\vec{v})$

$\Rightarrow f+g \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^p, \mathbb{R}^n)$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{np} \end{pmatrix} = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$$

~ somme de matrices de même taille

$$(A+B)_{ij} = a_{ij} + b_{ij} \quad \text{si} \quad A = (a_{ij}) \in M_{n,p}(\mathbb{R})$$

$$B = (b_{ij}) \in M_{n,p}(\mathbb{R})$$

ex $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 4 & 1 & 2 \end{pmatrix}$

par contre $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ n'existe pas!

$(123) + (10)$ n'existe pas

Propriété $\text{Mat}(f+g) = \text{Mat}(f) + \text{Mat}(g)$

Multiplication par un scalaire (nombre) λ

$$(\lambda f)(\vec{v}) = \lambda f(\vec{v})$$

$$(\lambda A)_{ij} = \lambda a_{ij}$$

exemple $2 \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 6 & 8 \end{pmatrix}$

2. Composition d'app. linéaires et multiplication de matrices

Composition d'app. linéaires

Si $f: \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^n$ $g: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^q$

on peut définir l'application composée

$$f \circ g: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\vec{v} \mapsto f(g(\vec{v}))$$

$$(f \circ g)(\vec{v}) = f(g(\vec{v}))$$

Condition : l'espace d'arrivée de $g = \mathbb{R}^q$
 $\hat{=}$ espace de départ de f

Propriété si f et g sont linéaires alors $f \circ g$ aussi.

démonstration

$$\begin{aligned}(f \circ g)(\vec{u} + \vec{v}) &= f(g(\vec{u} + \vec{v})) = f(g(\vec{u}) + g(\vec{v})) \\ &= f(g(\vec{u})) + f(g(\vec{v})) \\ &= (f \circ g)(\vec{u}) + (f \circ g)(\vec{v})\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}(f \circ g)(\lambda \vec{u}) &= f(g(\lambda \vec{u})) = f(\lambda g(\vec{u})) \\ &= \lambda f(g(\vec{u})) \\ &= \lambda (f \circ g)(\vec{u})\end{aligned}$$

Produit de matrices

$$f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^q, \mathbb{R}^n) \rightsquigarrow A = \text{Mat}(f) \in M_{n,q}(\mathbb{R})$$

$$g \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^p, \mathbb{R}^q) \rightsquigarrow B = \text{Mat}(g) \in M_{q,p}(\mathbb{R})$$

Problème : calculer $\text{Mat}(f \circ g) = C \in M_{n,p}(\mathbb{R})$??

Réponse par définition la j ème colonne de C

$$\begin{aligned}C_j &= (f \circ g)(\vec{e}_j) \text{ écrit en colonne} \\ &= f(g(\vec{e}_j))\end{aligned}$$

$$C_j = A B_j \text{ avec } B_j = j\text{ème colonne de } B$$

Notation finale de l'opération $C = AB$

$$\text{Propriété clé } \text{Mat}(f \circ g) = \text{Mat}(f) \times \text{Mat}(g)$$

Présentation des calculs

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1q} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \dots & a_{iq} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nq} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \dots & \otimes & \dots \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix} = AB = C$$

$B = \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1p} \\ \vdots & & \vdots \\ b_{q1} & \dots & b_{qp} \end{pmatrix}$

B_j

formule générale $C_{ij} = \sum_{k=1}^q a_{ik} b_{kj}$

exemple

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \quad AB = ?$$
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 1 & 11 \end{pmatrix} = AB$$

$3 \times 1 + 4 \times 2$

Condition pour faire le produit $A \times B$

nbre de colonnes de $A =$ nbre de lignes de B

même contrainte que pour composés

$$f: \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^m \quad \text{et} \quad g: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^q$$

$\text{Mat}(f)$ a q colonnes $\text{Mat}(g)$ a q lignes

$$\begin{aligned} & \underbrace{(1\ 2\ 3)} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix} = 4 + 2 \times 5 + 3 \times 6 = 11 \vec{v} \\ & \ell(x, y, z) = x + 2y + 3z \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

Propriétés du produit de matrices et de la composition

associatif $\{ (f \circ g) \circ h = f \circ (g \circ h) \quad f(g(h(x)))$

$$(AB)C = A(BC)$$

distributif / addition $(f+g) \circ h = f \circ h + g \circ h$

$$\downarrow (A+B)C = AC + BC$$

produit pas commutatif

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

calculer AB et BA et A^2

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = AB$$

$AB = 0$ alors que ni A ni $B = 0$!

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = A$$

$BA = A$ alors que $B \neq I_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$AB \neq BA$! } pas commutatif

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = A^2$$

$A^2 = 0$ alors que $A \neq 0$!
pas intègre

$$\text{Id} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \quad \text{app. identité}$$

$$\vec{x} \mapsto \vec{x}$$

→ matrice identité
de taille n

$$I_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

élément neutre pour la multiplication

$$I_n A = A = A I_n \quad \text{si } A \in M_n(\mathbb{R})$$

correspond à $f \circ \text{Id} = \text{Id} \circ f$

Terminologie (livres + feuilles de TD + livres)

un endomorphisme de \mathbb{R}^n est une app. linéaire

$$f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \quad \text{End}(\mathbb{R}^n) = \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$$

associé à une matrice carrée de taille $n \times n$

notée $M_n(\mathbb{R})$ (au lieu de $M_{n,n}(\mathbb{R})$)

Exercice

calculer les puissances de $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$A^2, A^3, A^4, A^5, A^6, A^7, A^8, \dots, A^{2021}, A^{2021}$$

$$\bullet A^2 = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$A^2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = -I_2 \text{ opposé de } I_2$$

$$I_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\cdot A^3 = A \times A \times A = (A^2)A = -I_2 \times A = -A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\cdot (A^4 = (A^2)(A^2) = -I_2 \times -I_2 = I_2^2 = I_2)$$

$$\cdot A^5 = (A^4)A = I_2 \times A = A!$$

$$\cdot A^6 = A^2 \quad A^7 = A^3 \quad A^8 = A^4 = I_2$$

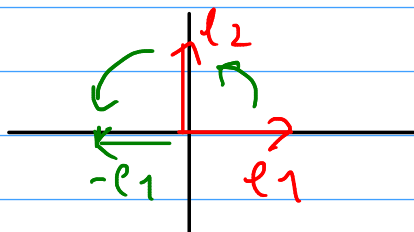
$$\underline{A^{n+4} = A^n \times A^4 = A^n \times I_2 = A^n}$$

suite périodique de période 4

$$\cdot A^{201} = A^{200} \times A = (A^4)^{50} \times A = A$$

$$\cdot A^{2021} = (A^4)^{505} \times A = A$$

Explication du phénomène ?



$$A = \begin{pmatrix} Ae_1 & Ae_2 \\ \downarrow & \downarrow \\ 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$Ae_1 = e_2 \quad Ae_2 = -e_1$$

$$A = \text{Mat}(\text{Rotation d'angle } \frac{\pi}{2})$$

$$A^2 = \text{Mat}(R_{\frac{\pi}{2}} \circ R_{\frac{\pi}{2}}) \quad R_{\frac{\pi}{2}}$$

$$= \text{Mat}(R_{\pi}) = -I_2 \quad v \rightarrow -v$$

$$A^4 = \text{Mat}(R_{\frac{\pi}{2}}^4) = \text{Mat}(R_{2\pi}) = I_2$$

↑
Id

Exercice On a vu que $\text{Mat}(R_\theta) = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix}$

que vaut $\begin{pmatrix} \cos\theta_1 & -\sin\theta_1 \\ \sin\theta_1 & \cos\theta_1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} \cos\theta_2 & -\sin\theta_2 \\ \sin\theta_2 & \cos\theta_2 \end{pmatrix}$?

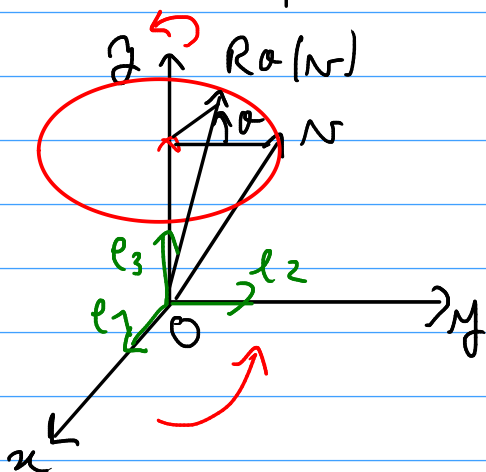
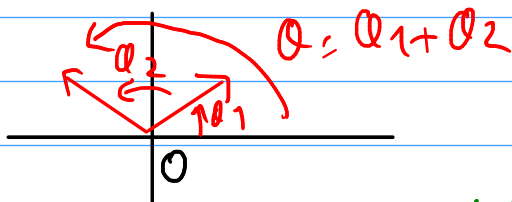
$$= \text{Mat}(R_{\theta_1}) \times \text{Mat}(R_{\theta_2})$$

$$= \text{Mat}(R_{\theta_1} \circ R_{\theta_2}) = \text{Mat}(R_{\theta_1 + \theta_2})$$

$$= \begin{pmatrix} \cos(\theta_1 + \theta_2) & -\sin(\theta_1 + \theta_2) \\ \sin(\theta_1 + \theta_2) & \cos(\theta_1 + \theta_2) \end{pmatrix}$$

→ formules de trigonométrie

$$\cos(\theta_1 + \theta_2) = \cos\theta_1 \cos\theta_2 - \sin\theta_1 \sin\theta_2$$



Matrice d'une rotation R_θ de l'espace d'axe (Oz) d'angle θ

$$R_\theta : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\text{Mat}(R_\theta) = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta & 0 \\ \sin\theta & \cos\theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} \uparrow & \uparrow & \uparrow & \\ R_\theta(e_1) & R_\theta(e_2) & R_\theta(e_3) & e_3 = (0, 0, 1) \\ & & \uparrow & \\ & & e_3 & \end{matrix}$$