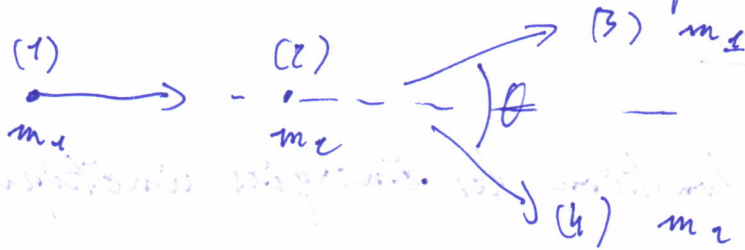


collision frontale : étude générale dans le cas élastique. (1)



$$(1) + (2) \rightarrow (3) + (4)$$

on se place dans le cas élastique $(3) \equiv (1)$ et $(4) \equiv (2)$

On suppose (2) au repos.

Dans le labo :

$$\underline{p}_1 = \begin{pmatrix} \frac{E_1}{c} \\ \vec{p}_1 \end{pmatrix}$$

$$\underline{p}_2 = \begin{pmatrix} \frac{E_2 = m_2 c^2}{c} \\ \vec{p}_2 = \vec{0} \end{pmatrix}$$

$$\underline{p}_3 = \begin{pmatrix} \frac{E_3}{c} \\ \vec{p}_3 \end{pmatrix}$$

$$\underline{p}_4 = \begin{pmatrix} \frac{E_4}{c} \\ \vec{p}_4 \end{pmatrix}$$

* Écrivons la conservation de l'énergie et de la conservation de \vec{p}

$$\underline{p}_1 + \underline{p}_2 = \underline{p}_3 + \underline{p}_4$$

$$\rightarrow \begin{cases} E_1 + E_2 = E_3 + E_4 & (1) \\ \vec{p}_1 + \vec{p}_2 = \vec{p}_3 + \vec{p}_4 & (2) \\ \vec{0} \end{cases}$$

de (1) on tire $K_1 + m_1 c^2 + m_2 c^2 = K_3 + m_1 c^2 + K_4 + m_2 c^2$

$\rightarrow K_1 = K_3 + K_4$... normal car choc élastique !
On a conservation de l'Ec

* calculons l'angle θ entre (3) et (4)

$$(\underline{p}_1 + \underline{p}_2)^2 = (\underline{p}_3 + \underline{p}_4)^2$$

$$\underline{p}_1^2 + \underline{p}_2^2 + 2 \underline{p}_1 \underline{p}_2 = \underline{p}_3^2 + \underline{p}_4^2 + 2 \underline{p}_3 \underline{p}_4$$

collision élastique $\rightarrow \underline{p}_1 \underline{p}_2 = \underline{p}_3 \underline{p}_4$

$$\text{soit } \frac{E_1 E_2}{c^2} = \frac{E_3 E_4}{c^2} - \vec{P}_3 \vec{P}_4 = \frac{E_3 E_4}{c^2} - P_3 P_4 \cos \theta$$

$$\text{soit } \cos \theta = \frac{E_3 E_4 - E_1 E_2}{P_3 P_4 c^2}$$

On peut exprimer en fonction des énergies cinétiques.

$$\text{On a } E = \gamma m c^2 = K + m c^2 \text{ soit avec } P^2 c^2 = E^2 - m^2 c^4 = (K + m c^2)^2 - m^2 c^4$$

$$\text{soit } P^2 c^2 = K^2 + m^2 c^4 - m^2 c^4 + 2 K m c^2 = K(K + 2 m c^2)$$

$$\text{d'où } \cos \theta = \frac{(K_3 + m_1 c^2)(K_4 + m_2 c^2) - (K_1 + m_1 c^2)(K_2 + m_2 c^2)}{\sqrt{K_3(K_3 + 2 m_1 c^2)} \sqrt{K_4(K_4 + 2 m_2 c^2)}}$$

$$\text{or } K_2 = 0 \text{ et } K_1 = K_3 + K_4$$

$$\rightarrow \cos \theta = \frac{K_3 K_4 + K_3 m_2 c^2 + K_4 m_1 c^2 + m_1 m_2 c^4 - (K_3 + K_4) m_1 c^2 - m_1 m_2 c^4}{\sqrt{K_3(K_3 + 2 m_1 c^2)} \sqrt{K_4(K_4 + 2 m_2 c^2)}}$$

$$\text{soit } \cos \theta = \frac{K_4 (K_3 + m_1 c^2 - m_2 c^2)}{\sqrt{K_3 K_4 (K_3 + 2 m_1 c^2) (K_4 + 2 m_2 c^2)}}$$

cas particulier : $m_1 = m_2 = m$

$$\rightarrow \cos \theta = \frac{K_3 K_4}{\sqrt{(K_3 + 2 m c^2) (K_4 + 2 m c^2)}}$$

si K_3 et $K_4 \ll m c^2$ cas non relativiste

$$\cos \theta \approx \frac{\sqrt{K_3 K_4}}{2 m c^2} \rightarrow 0 \text{ soit } \theta \rightarrow \frac{\pi}{2}$$

Passage au CDM

(2)

Appelons \underline{P}_i les quadri-vecteurs dans le CDM

* Montrons que dans le CDM on a $E_1 = E_3$ et $E_2 = E_4$

Dans le CDM on a : $\vec{P}_1 + \vec{P}_2 = \vec{P}_3 + \vec{P}_4 = \vec{0}$

soit $\|\vec{P}_1\| = \|\vec{P}_2\|$ et $\|\vec{P}_3\| = \|\vec{P}_4\|$

On a aussi $E_1 + E_2 = E_3 + E_4$ (3)

Si on écrit les normes des quadri-vecteurs on aura :

$$\underline{P}_1^{-2} = \frac{E_1^{-2}}{c^2} - \vec{P}_1^{-2} = \frac{m_1^2 c^4}{c^2}$$

$$\underline{P}_3^{-2} = \frac{E_3^{-2}}{c^2} - \vec{P}_3^{-2} = \frac{m_1^2 c^4}{c^2}$$

$$\rightarrow E_1^{-2} - \vec{P}_1^{-2} c^2 = E_3^{-2} - \vec{P}_3^{-2} c^2$$

$$\text{soit } E_1^{-2} - E_3^{-2} = \vec{P}_1^{-2} c^2 - \vec{P}_3^{-2} c^2$$

De même avec \underline{P}_2^{-2} et \underline{P}_4^{-2} on aura :

$$E_2^{-2} - E_4^{-2} = \vec{P}_2^{-2} c^2 - \vec{P}_4^{-2} c^2$$

Or dans le CDM on a $\vec{P}_1 = \vec{P}_3$ et $\vec{P}_2 = \vec{P}_4$

donc $E_1^{-2} - E_3^{-2} = E_2^{-2} - E_4^{-2}$ soit $E_1^{-2} - E_2^{-2} = E_3^{-2} - E_4^{-2}$

$$\rightarrow (E_1 + E_2)(E_1 - E_2) = (E_3 - E_4)(E_3 + E_4)$$

et avec (3) on en déduit que $E_1 - E_2 = E_3 - E_4$

$$E_1 + E_2 = E_3 + E_4$$

$$E_1 - E_2 = E_3 - E_4$$

$$\rightarrow E_1 = E_3 \quad \text{et} \quad E_2 = E_4$$

On a donc aussi $\vec{P}_1 = \vec{P}_3$ et $\vec{P}_2 = \vec{P}_4$. seule la direction du vecteur \vec{P}_i change. avec $i = 1, 3$ ou $2, 4$

Les modules des vecteurs vitesse sont donc les \vec{v} aussi puisque la masse ne change pas

$$v_1 = v_3 \quad \text{et} \quad v_2 = v_4$$

* calculons β_{cm} du CDM / au labo

On sait que dans le CDM $\underline{P}' = \left(\frac{E_1 + E_2}{c}, \vec{0} \right)$

dans le labo $\underline{P} = \left(\frac{E_1 + m_2 c^2}{c}, \vec{P}_1 \right)$

$\underline{P}' = \Lambda^{-1} \underline{P}$ soit

$$\begin{pmatrix} \frac{E_1 + E_2}{c} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma_{cm} & -\beta_{cm} \gamma_{cm} & 0 & 0 \\ -\beta_{cm} \gamma_{cm} & \gamma_{cm} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{E_1 + m_2 c^2}{c} \\ P_1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

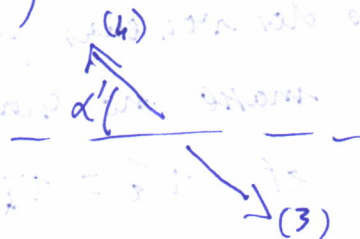
$$0 = \gamma_{cm} \left(-\beta_{cm} \frac{E_1 + m_2 c^2}{c} + P_1 \right) \rightarrow \boxed{\beta_{cm} = \frac{P_1 c}{E_1 + m_2 c^2}}$$

Notons que si $m_1 \gg m_2$ alors le centre de masse est confondu avec la particule (1) et on a $\beta_{cm} \approx \frac{P_1 c}{E_1}$

et $v_{cm} = c \beta_{cm}$

* calculons l'énergie de la particule (2) après la collision et montrons que son éin. cinétique sera max pour un angle $\alpha' = \pi$

Appelons α' l'angle de déviation de la particule (2) dans le centre de masse (α' la direction d'incidence des particules $\underline{\alpha}' = (\vec{P}_2', \vec{P}_1')$)



$$\begin{pmatrix} \frac{E_h}{c} \\ P_h \\ P_{hy} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma_{cm} & \beta_{cm} \gamma_{cm} & 0 & 0 \\ \beta_{cm} \gamma_{cm} & \gamma_{cm} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{E_h^-}{c} \\ P_h^- \cos \alpha^- \\ P_h^- \sin \alpha^- \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\frac{E_h}{c} = \gamma_{cm} \left(\frac{E_h^-}{c} + \beta_{cm} P_h^- \cos \alpha^- \right) = \gamma_{cm} \left(\frac{E_z^-}{c} + \beta_{cm} P_z^- \cos \alpha^- \right)$$

car $E_h^- = E_z^-$ et $P_h^- = P_z^-$

on a aussi:

$$\begin{pmatrix} \frac{E_z^-}{c} \\ P_z^- \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma_{cm} & -\beta_{cm} \gamma_{cm} & 0 & 0 \\ -\beta_{cm} \gamma_{cm} & \gamma_{cm} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{E_z}{c} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \frac{E_z^-}{c} = \gamma_{cm} \frac{E_z}{c} \quad P_z^- = -\beta_{cm} \gamma_{cm} \frac{E_z}{c}$$

$$\text{soit } \frac{E_h}{c} = \gamma_{cm} \left(\gamma_{cm} \frac{E_z}{c} - \beta_{cm}^2 \gamma_{cm} \frac{E_z}{c} \cos \alpha^- \right) = \gamma_{cm}^2 \frac{E_z}{c} (1 - \beta_{cm}^2 \cos \alpha^-)$$

$$E_h = K_h + m_e c^2 \quad E_h^{\max} \Rightarrow K_h^{\max} \text{ pour } \alpha^- = \pi$$

⇒ la particule (2) est rétrodiffusée dans le ref du CdM

$$\text{Pour } \alpha^- = \pi \text{ on a } K_h^{\max} = E_h^{\max} - m_e c^2 = \gamma_{cm}^2 E_z (1 + \beta_{cm}^2) - m_e c^2$$

$$\text{et ici } E_z = m_e c^2 \rightarrow K_h^{\max} = m_e c^2 \left[\underbrace{\gamma_{cm}^2 (1 + \beta_{cm}^2)}_{2 \beta_{cm}^2 \gamma_{cm}^2} - 1 \right]$$

$$\text{d'où } K_h^{\max} = 2 m_e c^2 \gamma_{cm}^2 \beta_{cm}^2$$